## PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number:

02-013124

(43)Date of publication of application: 17.01.1990

(51)Int.CL H03K 19/177 H03K 23/66

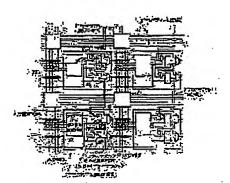
(21)Application number: 63-163389 (71)Applicant: KAWASAKI STEEL CORP

(22)Date of filing: 30.06.1988 (72)Inventor: KEIDA HISAYA

### (54) PROGRAMMABLE LOGIC ELEMENT

#### (57)Abstract:

PURPOSE: To speed up an operating frequency by giving an input/output signal of each flip-flop directly from a selection means not through a programmable wiring or the like causing much delay time. CONSTITUTION: Selection means 15, 16 for an input signal to flip-flops 13, 14 are provided and an output signal of an adjacent flip-flop is inputted through the said selection to connect the flip-flops in cascade. The flip-flop of the final stage of a programmable logic element receives its output signal through an exclusive connection line by the selection of a selection means of the 1st flip-flop of an adjacent programmable logic element similarly to attain mutual connection. The input/output signals of the flip-flops 13, 14 are connected together not through the input terminal of the programmable logic element or the programmable wiring with a large delay time in this way, then the operating frequency of the circuit realized by the connection of the flip-flops is quickened.



X2ITC 107284

http://www1.ipdljpo.gojp/PA1/result/detail/main/wAAAa11690DA402013124P1.htm 01/04/13

⑩日本国物許庁(JP)

100 特許出頭公開

### 母公開特許公報(A) 平2-13124

Dint CL.

識別配号

厅内整理番号

**@**公開 平成2年(1990)1月17日

H 03 K 19/177

7328—5 J B 5832—5 J

審定而求 未請求 請求項の数 1 (全6頁)

**公**発明の名称 プログラマブル論理業子

**99**特 頤 昭63-163389

**學出 顧 昭63(1988)6月30日** 

心の発明 者一一度日日

干票県干菜市川崎町 1番地 川崎型鉄株式会社技術研究本

部内

回出 頤 人 川崎 製 鉄株 式 会 社 図代 理 人 弁理士 志贺 富士弥 兵庫県神戸市中央区北本町通1丁目1祭28号

卯 枫 亩

1.取明の名称

プログラマブル協取栞子

2、物野野水の萄頭

(1) プログラムすることにより低点の出項回路で構成可能なプログラマブル協理要素を収取個不し、かっそれらのプログラマブル協理要素を収取個不 母子および心力協手を相互に自由に接続可能にするプログラマブル協
取案子において、

上記プログラマブル外収支索がNOのフリップフロップを打し、

上にもフリップフロップがそのフリップフロップの人力は子に対する人力は今の母気予及を育し、上記(ま目のフリップフロップの選択予及の人力は子の一年が防疫するプログラマブル仏班交及のN番目のフリップフロップの正に山力を与り上びノまたは反転出力は今の出力数子に上にプログラマブル配線とは動に直接接続され、

上記で毎日からN語目までの「番目のフリップ

プロップの通知で及の人力減于の一個が1-1表目のフリップフロップの正に出力信号および/生たは反に出力は5の出力規予に決続されていることを特殊とするプログラマブル当四米子。

s. Anormand

[州本上の利川分野]

本次別は、収放のフリップフロップを包えたプログラマブル追บ要素を収放的合むプログラマブル追บ要素を収放的合むプログラマブル追บ要素の各フリップフロップの入山力に移る相互に接続して実現される回路を高速化できるプログラマブル
2024年に関するものである。

- [従来の政策]

従来より、ユーザが千元においてアウグラムすることによって任意の論理回路を誘放可能なアログラマブル論理要素を収放短荷し、かっそれらのプログラマブル論理要素を収放短荷し、かっそれらのプログラマブル論理要素の人力類干によび山力場子を切立に自由に技能可能にするプログラマブル に似を有することにより、所述の技能を得ることができるアログラマブル論理業子が知られている。

-119-

特别平2-13124(2)

脚元ば、その一例として、特別町の1-1989 194公内や特別町の1-224520行公内に 団示されたものがある。

37.4 図は上記プログラマブル為限要素が収数(図 ではる奴)のフリップフロックを行する证券のプ ログラマブル島風光子の回路協成図である。この **妣条例のプログラマブル論理米では、世数四のプ** ログラマブル当似淡溢101を打し、これらの四 に森橋に尼葉したプログラップル配取りしませな している。プログラマブル島加及出101は、ブ ログラマブル組み合わせ塩型生成型102と。こ のプログラマブル組み合わせ為原形反気しり2の 川力を入力はなとする2型のフリップフロップ! ロラ、101と、プログラマブル追び登炭の山力 南午105に対しフリップフロップ103.18 4 中心力以外はたはプログラップル切み合わせぬ 処生成ポーロ2の出力は分のいずれかを選択して 川刀する川刀辺沢四路IGG、IG7から放って いる。また、プログタマブル配料111ほ、単級 の危跡が交叉する点に移配原門を自由に退税可能

#### 【企明が辨決しようとする無い】

しかしながら、上記従来の技術におけるプログラマグル与理ポ子では、プログラマブルは四受衆のフリップフロップの山力信号を阿一定たは他のプログラマブルは四四米のフリップフロップにはロロップの山力信号を比較的大きな延延時間を行するプログラマブル配象111マアログラマブル川み合わせ以別生成が102を介して結集する必要があるため、その動作局数数が足くなるという

にするスイッチアレイ112と、色ブログチャブルは匹変な101の入力増子108なよび止力及子105を各尺項に自由に頂続可能にする人山力スイッチアレイ113とを切まている。

355回は、34回の证券のプログラスブル返回。 光子によりイビットのカウンタ回路を協成した場 台の抗な国である。 従来のプログクマブル資産型 米101のフリップフロップ103、104のモ れぞれの出力はらは、プログラマブル組む合わせ **論理生成部102の山力位号との山力選択回路** 106.107を日で、プログラマブル込即以及、 1910四刀辺チ105に仮統されているので、 一つのフリップフロップ103の山刀ほ号を低の プログクマグル項型要素101に入力する場合は 653んのこと、同じプログラマブル追巡巡流1 0 1 の他のフリップフロップト 0 4 に入力したい 明合にも、プログラマブル包収1~1を介してな 買する必要がある。このため、4gのフリップフ ロップを収録して示る図に示すよりなイビットの カウンタ回路を形成する場合、従来は35回に太

四四点があった。

本発明は、上記問題点を解決するために何家されたもので、 複数のフリップフロップを聞えたプログラマアル 記型要素を複数値含むプログラマブル 倫理素子において、 その各フリップフロップの人口の信号を相互に接続することにより表現する @ 塚中 動作用放放を 再述にすることを目的とする。

【年盛を解決するための手段】

上型の目的を達成するための本張明のプログラ マブル海域気子の構成は、

プログラムすることにより任意の原因回路を保 成可能なプログラマブル境理要求を収数関析し、 かっそれらのプログラマブル境理要素の入力遵子 および山力は子を和互に自由に接続可能にするプ ログラマブル配算を存するプログラマブル協理者 子において、

上記プログラマブル論理要素がN個のフリップ フロップをなし。

上記むフリップフロップがモのフリップフロッ

-120-

特切平2~13124 (3)

ブの入力電子におする入力は5の四次手段を存し、 上記「毎日のフリップフロップの四次手段の人 力ねずの一部が保設するプログラマフル塩間次末 のN番目のフリックフロップの電気内力に分およ び/または反位出力保守の出力均子に上記プログ ラマブル尼亞とは別にな扱収益され、

上記2番目からN谷目までの1番目のフリップフロップの対象が取の入力や下の一般が1-1番目のフリップフロップの正転出力は分および/または反転出力係ちの引力数子に接続されていることを特徴とする。

#### [作加]

本集明は、ちフリップフロップの入力を与め込 似事度を受け、その風でにより関り合うフリップ フロップの出力は5を入力してフリップフロップ 会様域に接続可能とする。一つのプログラマナル 為理緊然の経代を目のフリップフロップは、阿提 にしてその出力は5を専用の根類はマのほどログ フマアル英型定念の第1を目のフリップフロップ の選択手段の近似により入力して、相互関後を可

されその人力は今を選択する選択不及である人力 選択回路15、10と、複数(図では2個)の出 力な不してのそれぞれにフリップフロップ18。 I 4 の III 力切りまたはプログラマブル組を合わせ **海瓜生成市12の心力は今のいずれかを選択して** 川力する川力以外四路18。19を留えて成る。 ここで、1番目のフリップフロップ13の人力図 収回路 1.5の一郎の入力項子には保護するフェケ タマブル埼咀製出1、の2番目(及終番目)のフ リップフロップト4の正統山力は丹口与上び反位 出力はの音を調明に接続するとともに、強の人力 なぞにはプログラマブル組み合わせ22型虫症邸 12の山力に句を投続する。また、2項目のフリ ァブフロップIIIの入力法択回路ICの一郎の入 力以子には1番目のフリップフロップ13の正伝 川力にありお上び反転出力は多可を別名に協議す るとともに、似の人力為子にほプログラマブル和 み合わせ扁型生成形 12の他の出力保身を放棄す る。2.60目のフリップフロップ14の山力伝号Q。 - Q は、必災により、さらに他の辞収プログラマブ

他にする。このように、基度の間の大きなブッタ ラマブル尼瓜やブログラマブル地理要素の入力は 子を介さずに各フリップフロップの入川力ほ号回 士を和互には扱することにより、それらのフリッ プフロップ同士の仮収によって異なるれる回路の 動作所数数を高型にする。

#### [次监例]

以下、米別可の共然例を図面に払づいて計画に 説明する。

第1回は木銀切の一支庭倒を示すプログラマブル 20世末子の回路は成回である。木英趣例は、短数 20 のプログラマブル 20世紀末1 で行し、これらのプログラマブル 20世紀 1 の間に収換に起回した世数本のプログラマブル尼頼 2 を行している。

プログラマブル 益 題 必来!は、プログラムに上り入刀 海子!!からの人刀 ほでに対する 色 気の 却 み 会 わ せ 論 配 出刀 を 生成する プログラマ ブル 机 み 合わせ 論 起生 成 ず こと、 2 位の ロ クィブフリップコロップ!3、!4 と、この 2 回の フリップフロップ!3、!4 の それ ぞれの D入力 却 子に 提 廷

ル英型変素の「近月のフリップフロップの人力剤 収回路へ直接接続される。

以上のように誘成した支放例の作用を述べる。 第2回はプログラマナル論理象子を用いて実現しようとするイピットのカウンク回路の回路図である。 このカワンタ回路は、D人力過子を収成に接近に4 勢のDタイプフリップフロップ 13 (14) と、ANDゲート 3 およびNORゲート 4 と

-121-

### 特别平2-13124 (4)

を切いて構成されている。このカッンク同路を本 災路間のプログラマブル為四次子にプログラムす ると、フリップフロップ L 3 (14) の山力点子 とD人力温子を経路に投稿する即分は、第1関の 実績で示されるように、各人力温板回路 i 5を介 して取扱切取することができる。

第3図は、本災協例の効果を表す比較グラフで
めり、 CMUSで作成した本災協例のプログラマ
アルね理系でで上記カウンタ回路をプログラムし
た場合の動作は故致人と、第4回の従来例のCM
OSのプログラマブル為理案子で上記カウンタ回
然をプログラムした場合の動作は設合日を、それ
ぞれ電紅匹圧を駆化させて選定したものである。
不実施例によれば、Sフリップフロップの入間力
ほうの相互は続を比較的大きな遅延時間を育する
プログラマブル配算やプログラマブル机み合わせ
温短挑成則を介さずに効果することができるので、
額定効果で示されるように従来例に比べ約1:5
のの物件の数数が行られた。

なお、上記災旋倒においてロタイプフリップフ

ル公型ボチの同野物成図、新名図はプログラマグルや型ボテを用いて次項するカウンタ国際の回路図、新名図は上記実出例と徒染例の幼果の比较グラフ図、ボイ図は延来例のプログラマブル境型次テの国路特成図、ボ5図に従来例のプログラマブル約四次千を使用した結成図である。

1 ープログラマブル島 四回路、2 ープログラマンル 配収、11 一人力増干、18.11 ー ファイブフリップフロップ、15.15 ー 入力選択回路、17 ー 川 フ 辺 平。

化四人 电 田 本 土 非國語

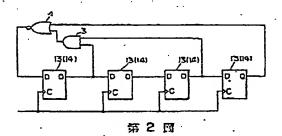
ロップは他の私類のブリップフロップを使用して も良く、その数も限定されるものではない。また、 フリップフロップの出力の与は、正に川力の号と 反伝出力は号の一方だけを設視可値とする構成と しても、本類明の目的が十分がせられることは明 らかである。このように、本類明はその金号におって確々に応用され、祖々の実施感像を取り得る ものである。

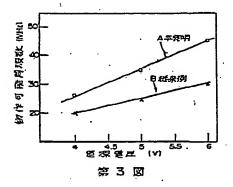
#### [売明の効果]

以上の説明で明らかなように、本犯明のプログラマブル追照太子によれば、複数のフリップフロップを加えたプログラマブル追呼及萃を複数回会なプログラマブル追呼太子において、その各フリップフロップの人山力に号を退延的側の比較的大さいプログラマブルに執守を介さずに選択手段を迅して迅振に結束できるので、フリップフロップの財圧投資により変現するカワンを回路本の回路の助作限数数を高速にすることができる。

#### 4. 国国の頭甲で設明

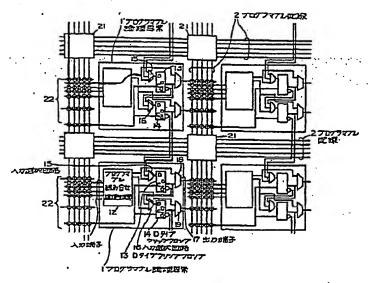
第1回は本原明の一変施例を示すプログラマブ



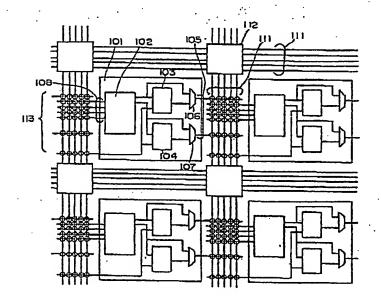


-122-

# 特別平2-13124 (5)



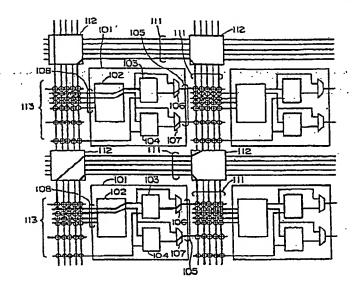
第一図



第 4 図

-123-

特別平2-13124 (6)



第5図

\_124\_